

LU分解法(2)

東京大学情報基盤センター 准教授 塙 敏博

2019年7月9日(火) 2限 10:25 – 12:10



レポートおよびコンテスト課題
(締切:
2019年8月5日(月)24時 厳守

講義日程(工学部共通科目)

~~1. 4月9日: ガイダンス~~

~~2. 4月16日~~

- ~~● 並列数値処理の基本演算(座学)~~

~~3. 4月23日: スパコン利用開始~~

- ~~● ログイン作業、テストプログラム実行~~

~~4. 5月7日~~

- ~~● 高性能プログラミング技法の基礎1
(階層メモリ、ループアンローリング)~~

~~5. 5月21日~~

- ~~● 高性能プログラミング技法の基礎2
(キャッシュブロック化)~~

~~6. 5月28日~~

- ~~● 行列ベクトル積の並列化~~

~~7. 6月4日~~

- ~~● ベキ乗法の並列化~~

~~8. 6月11日~~

- ~~● 行列-行列積の並列化(1)~~

~~9. 6月25日~~

- ~~● 行列-行列積の並列化(2)~~

~~10. 7月2日~~

- ~~● LU分解法(1)~~
- ~~● コンテスト課題発表~~

11. 7月9日

- LU分解法(2)

12. 7月16日

- LU分解法(3)、非同期通信

13. 7月17日

- RB-Hお試し、研究紹介他

LU分解法(中級レベル以上)の演習日程

並列化が難しいので、3週間確保してあります。

1. 今週

- 講義(知識、アルゴリズムの理解)
- 並列化の検討

2. 来週

- LU分解法の逐次アルゴリズムの説明
- LU分解法の並列化実習(1)

3. 再来週

- LU分解法の並列化実習(2)

講義の流れ

1. LU分解法の
逐次アルゴリズム解説
2. 並列化実習のつづき

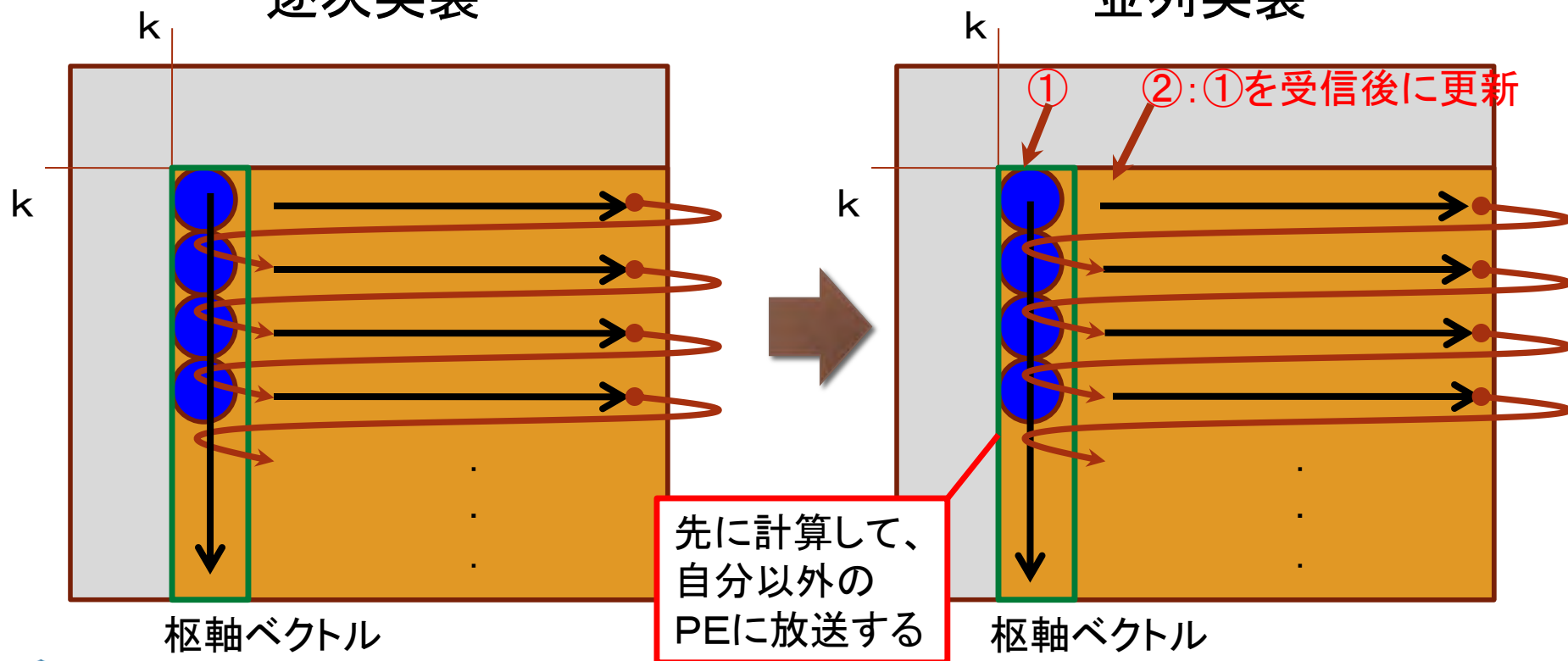
LU分解並列化のヒント(2)

LU分解部分並列化の方針(C言語)

- LU分解部分では、枢軸ベクトルをもつPEが先に計算し(図の①)、それをその他のPEに放送する必要があります。

逐次実装

並列実装



枢軸ベクトル

枢軸ベクトル

LU分解部分のプログラム解説(C言語)

```
for (k=0; k<n; k++) {
```

```
    dtemp = 1.0 / A[k][k];  
    for (i=k+1; i<n; i++) {  
        A[i][k] = A[i][k]*dtemp;  
    }
```

```
    for (j=k+1; j<n; j++) {  
        dtemp = A[j][k];  
        for (i=k+1; i<n; i++) {  
            A[j][i] = A[j][i] - A[k][i]*dtemp;  
        }  
    }  
}
```

基本行(k行)の移動ループ

基本行からの係数を計算し、
枢軸ベクトルを求めている
部分(①)

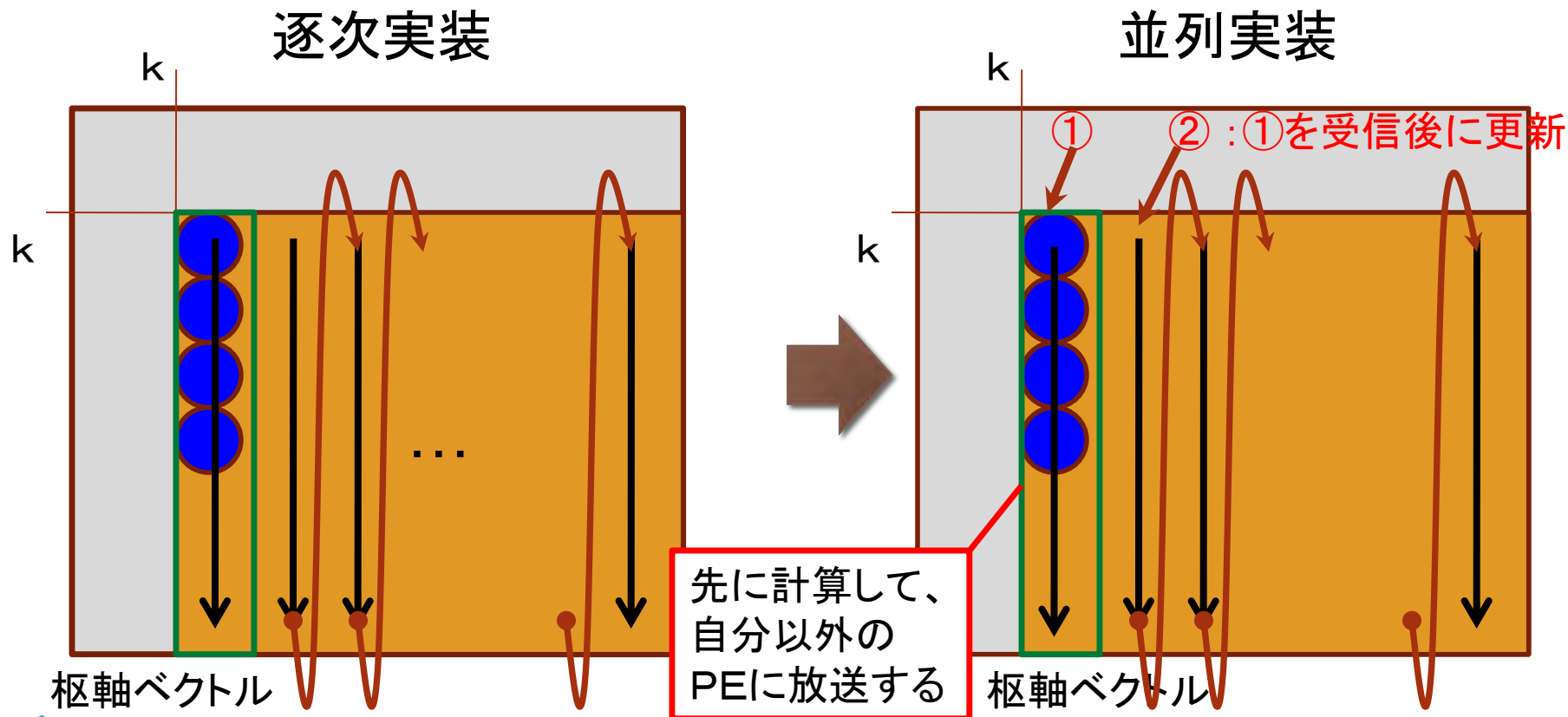
枢軸ベクトルを参照

枢軸ベクトルを参照しつつ、
消去を行っている部分(②)

基本行を参照

LU分解部分並列化の方針 (Fortran言語)

- LU分解部分では、枢軸ベクトルをもつPEが先に計算し (図の①)、それをその他のPEに放送する必要があります。



LU分解部分のプログラム解説 (Fortran言語)

```
do k=1, n
```

基本行(k行)の移動ループ

```
  dtemp = 1.0d0 / A(k, k)
  do i=k+1, n
    A(i, k) = A(i, k)*dtemp
  enddo
```

基本行からの係数を計算し、
枢軸ベクトルを求めている
部分(①)

```
  do j=k+1, n
    dtemp = A(k, j)
    do i=k+1, n
      A(i, j) = A(i, j) - dtemp * A(i, k)
    enddo
  enddo
```

基本行を参照

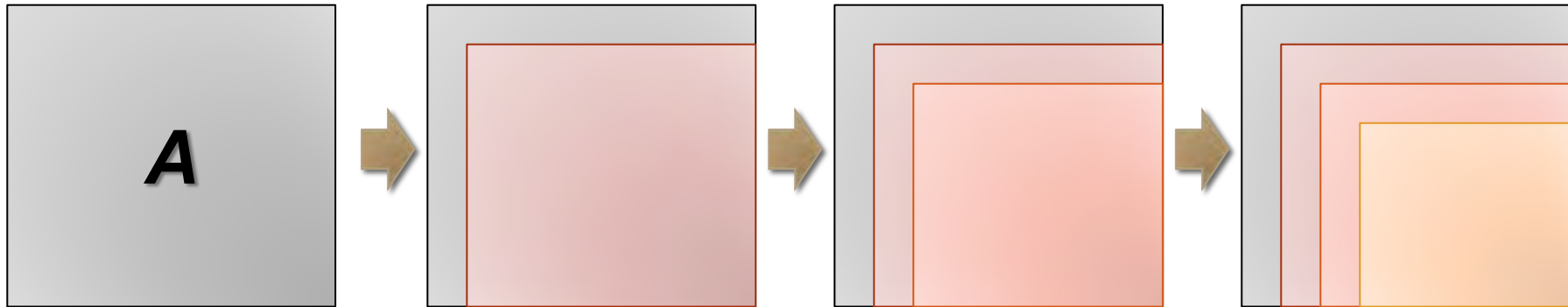
枢軸ベクトルを参照しつつ、
消去を行っている部分(②)

枢軸ベクトルを参照

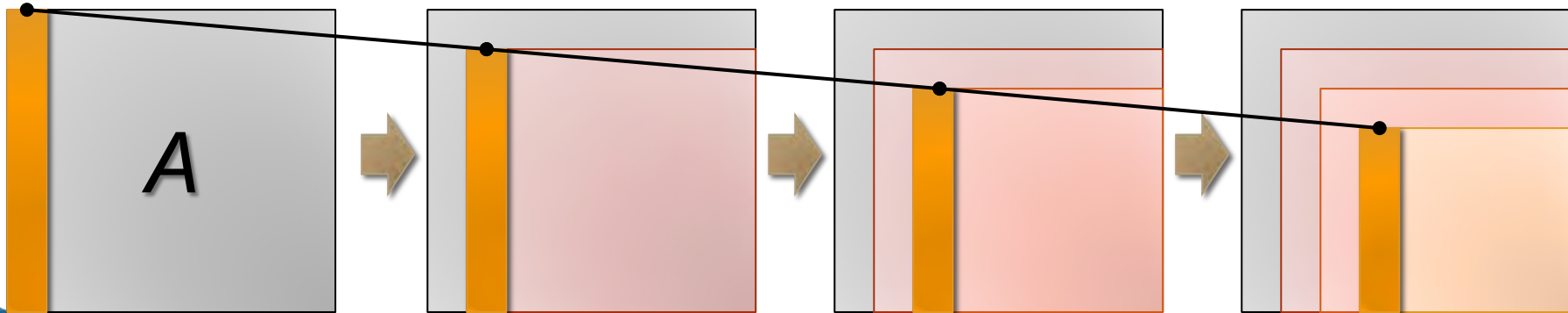
```
enddo
```

LU分解のアルゴリズムの特徴

- LU分解は、更新範囲が1つずつ小さくなっていく



- 枢軸ベクトルも、1つずつ小さくなっていく
 - 送信するメッセージサイズも、1つずつ小さくなっていく



前進代入部分のプログラム解説(C言語)

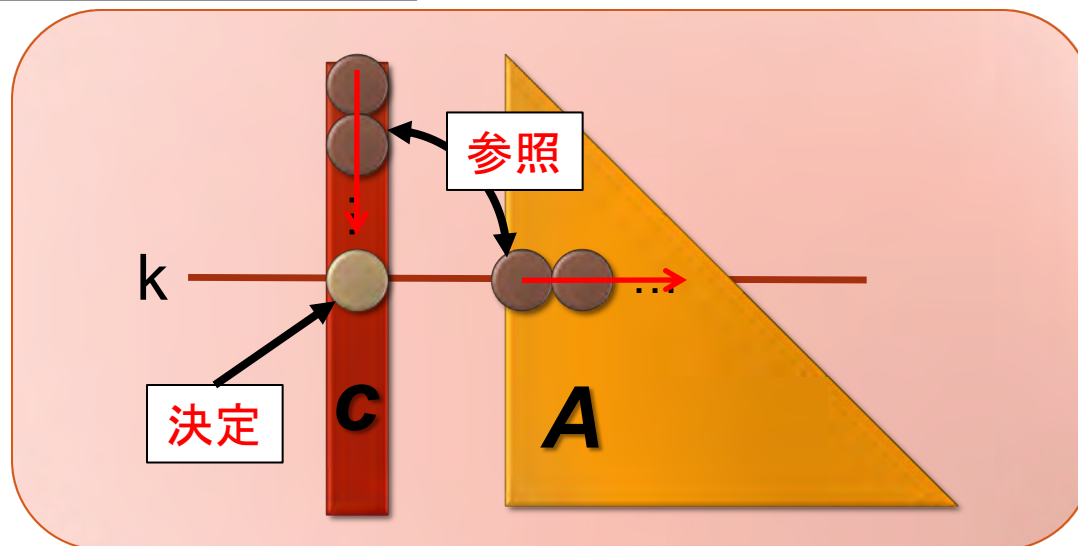
```

for (k=0; k<n; k++) {
  c[k] = b[k];
  for (j=0; j<k; j++) {
    c[k] -= A[k][j]*c[j];
  }
}

```

ベクトルcの値を決定する
要素(k要素)の移動ループ

k要素より前のベクトルcの要素
を参照して、k要素の値を決定

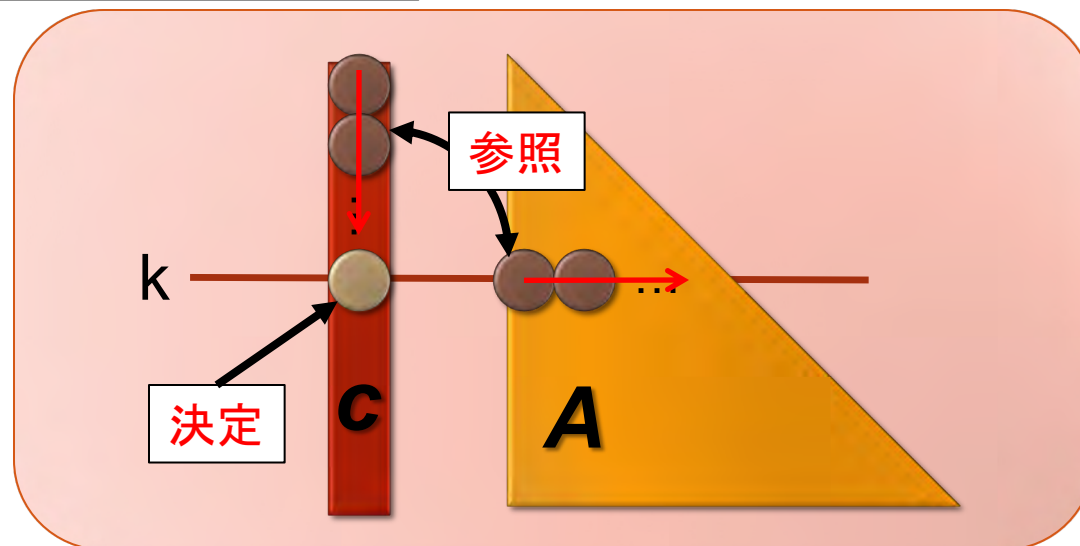


前進代入部分のプログラム解説 (Fortran言語)

```
do k=1, n
  c(k) = b(k)
  do j=1, k-1
    c(k) = c(k) - A(k, j)*c(j)
  enddo
enddo
```

ベクトルcの値を決定する
要素(k要素)の移動ループ

k要素より前のベクトルcの要素
を参照して、k要素の値を決定



LU分解の並列化方法の確認(再掲)

1. LU分解部分のみ並列化する
2. 行列Aを表示し、逐次の答え(LuAc.dat)と一致しているか確認する
3. 前進代入部分を並列化する
4. ベクトルcを表示し、逐次の答え(LuAc.dat)と一致しているか確認する
5. 後退代入部分を並列化する
6. ベクトルxを表示し、逐次の答え(すべて1)と一致しているか確認する

**鉄則: 一度にすべて並列化しても、まず動かない。
地道に並列化していくのが完成への早道。**

来週へつづく

LU分解(3)